

电气与电子工程学院硕士研究生导师简介

个人资料

硕士学科： 控制理论与控制工程

姓 名： 翟贵生

性 别： 男

最高学历： 博士研究生

职 称： “楚天学者” 客座教授

职 务：

E-mail : zhai@shibaura-it.ac.jp

电 话： 15307180167

研究方向： 大规模分散控制系统，鲁棒控制，切换系统，网络控制系统

电子照片

:: 个人简介:

翟贵生博士，神户大学自然科学研究科博士毕业，获得学术博士学位。2015年4月，入选湖北省“楚天学者”讲座教授。主要研究方向包括大规模分散控制系统，鲁棒控制，切换系统和切换控制，网络控制系统，神经网络以及信号处理等。翟教授已发表90篇以上学术杂志论文，135篇以上国际会议论文。在几个重要学术杂志，包括 International Journal of Control, IET Control Theory & Applications, International Journal of Applied Mathematics and Computer Science, Frontiers of Mechanical Engineering, 担任编委、IEEE 高级会员，SICE, ISCIE, JSST 及 JSME 的会员。

:: 目前主持或作为主要成员参与的科研项目:

[1] 学术研究助成基金 基磐研究 (C) 号码: 25420451 期间: 2013.4 – 2016.3 总金额: 500 万日元

:: 已发表的代表性研究成果或科研论文:

- [1] Zhai G., A generalization of the graph Laplacian with application to a distributed consensus algorithm, International Journal of Applied Mathematics and Computer Science, 2015, 25 (2): 353-360.
- [2] Zhai G., Huang C., A note on basic consensus problems in multi-agent systems with switching interconnection graphs, International Journal of Control, 2015, 88 (3): 631-639.
- [3] Zhai G., Xu X., Ho D.W.C., Stability of switched linear discrete-time descriptor systems: A new commutation condition, International Journal of Control, 2012, 85 (11): 1779-1788.
- [4] Zhai G., Xu X., A commutation condition for stability analysis of switched linear descriptor systems, Nonlinear Analysis: Hybrid Systems, 2011, 5 (3): 383-393.
- [5] Zhai G., Xu X., A unified approach to stability analysis of switched linear descriptor systems under arbitrary switching, International Journal of Applied Mathematics and Computer Science, 2010, 20 (2): 249-259.
- [6] Zhai G., Chen N., Gui W., Design of quantized dynamic output feedback for decentralised H-infinity control systems, IET Control Theory and Applications, 2013, 7 (10): 1408-1414.
- [7] Zhai G., Chen N., Gui W., Decentralized design of interconnected H-infinity feedback control systems with quantized signals, International Journal of Applied Mathematics and Computer Science, 2013, 23 (2): 317-325.
- [8] Zhai G., Naka M., Kobayashi T., Imae J., Towards neutral steer and sideslip reduction for four-wheeled electric vehicles, Frontiers of Mechanical Engineering, 2012, 7 (1): 16-22.

:: 已获得的教学研究成果或奖励: